

TD n°2

I – Processus MA(2)

Soit le processus défini comme suit.

$$x_t = \varepsilon_t + 0,4\varepsilon_{t-1} - 0,2\varepsilon_{t-2}$$

où ε_t est un bruit blanc.

1. – Ce processus est-il sous une forme canonique ?
2. – Déterminer le covariogramme et le corrélogramme de ce processus.
3. – La prévision la meilleure de x_{t+k} , réalisée en t , est notée \hat{x}_{t+k}^t . Elle est identifiée à l'espérance conditionnelle par rapport à l'ensemble d'information disponible en t . Cet ensemble est noté Ω_t et il est égal à $\{x_t, x_{t-1}, \dots\}$. Calculer $\hat{x}_{t+1}^t, \hat{x}_{t+2}^t$ et \hat{x}_{t+k}^t pour $k > 2$.

II – Estimation des autocovariances

Soit une réalisation (partielle) d'un processus avec $x_0 = 10, x_1 = 1$ et $x_2 = 10$. Soit l'estimateur suivant des autocovariances.

$$\tilde{\gamma}_k = \frac{1}{T-k} \sum_{t=k+1}^T (x_t - \bar{x})(x_{t-k} - \bar{x})$$

1. – Calculer la matrice 3×3 de variance-covariance estimée pour cette réalisation du processus en utilisant l'estimateur défini ci-avant.
2. – Montrer que cette matrice n'est pas définie positive. Discuter en comparant, par exemple, avec l'estimateur habituel.

III – Processus AR(2)

Soit le processus $\{x_t\}$ défini par l'équation suivante.

$$x_t = \phi_1 x_{t-1} + \phi_2 x_{t-2} + \varepsilon_t$$

où ε_t est un bruit blanc de variance σ_ε^2 . Les racines du polynôme $\Phi(L)$ ne sont pas de module égal à 1.

1. – Délimiter la région du plan contenant le point (ϕ_1, ϕ_2) , notée \mathcal{F} , pour laquelle le processus est canonique.
2. – Déterminer la fonction d'autocorrélation $\rho(k)$ du processus.
3. – Trouver le domaine de variation dans le plan du point (ρ_1, ρ_2) quand le point (ϕ_1, ϕ_2) appartient à \mathcal{F} . Interpréter.